

Классическая теория компиляторов

Лекция 5

ВНУТРЕННИЕ ФОРМЫ ПРЕДСТАВЛЕНИЯ ПРОГРАММЫ

ПОЛЬСКАЯ ФОРМА

1. Если R является операндом (идентификатором или константой), то его значение заносится в стек аргументов S и осуществляется считывание следующего символа (правило "<операнд>::=идентификатор").
2. Если R – оператор, то из стека аргументов S извлекается необходимое количество аргументов; выполняется операция и результат заносится обратно в стек S.

R := getchar

while R != # do

case тип(R) of

'операнд': push(R)

'бин.оператор': pop(B), pop(A), Tmp := R(A,B), push(Tmp)

'унарн.оператор': pop(A), Tmp := R(A), push(Tmp)

endcase

R := getchar

endwhile

Замечание. Существуют операторы, которые не заносят в стек результаты своей работы.

Операторы в ПФ

Безусловные переходы

Безусловный переход на метку (аналог GOTO L)

L \$BRL (Branch to label)

L – имя в таблице символов. Значение его – адрес перехода. Основная проблема при реализации этого оператора – определение адреса перехода. Возможным решением является введение фиктивного оператора, соответствующего метке, на которую будет осуществлен переход с последующим поиском его в массиве польской формы.

Безусловный переход на символ

C \$BR

Условные переходы

<операнд1> <операнд2> \$BRxZ|\$BRM|\$BRP|\$BRMZ|\$BRPZ|

<операнд1> – значение арифметического выражения,

<операнд2> – номер или место символа в польской цепочке (адрес).

\$BRx – код оператора. При этом можно ввести самые разнообразные условия перехода. Например:

\$BRZ – переход по значению 0,

\$BRM – переход по значению <0,

\$BRP – переход по значению >0,

\$BRMZ – переход по значению <=0,

\$BRPZ – переход по значению >=0,

и т.п.

При выполнении условия перехода в качестве следующего символа берется тот символ, адрес которого определяется вторым операндом. В противном случае работа продолжается как обычно.

Массивы и функции

Описание массивов

ARRAY A[L1..U1,...,Lk..Uk]

L1 U1 ... Lk Uk A \$ADEC,

где \$ADEC – оператор объявления массива. Оператор \$ADEC имеет *переменное количество аргументов*, зависящее от числа индексов. Операнд A – адрес в таблице символов. При вычислении \$ADEC из этого элемента таблицы извлекается информация о размерности массива A и, следовательно, о количестве операндов \$ADEC. Отсюда понятно, почему операнд A должен располагаться непосредственно перед оператором \$ADEC.

Обращение к элементу массива

A[<выр>, ..., <выр>]

<выр> .. <выр> A \$SUBS

Оператор \$SUBS, используя элемент A таблицы символов и индексные выражения, вычисляет адрес элемента массива. Затем операнды исключаются из стека и на их место заносится новый операнд, специфицирующий тип элемента массива и его адрес.

Вызов подпрограммы

Вызов функции вида $f(x_1, x_2)$:

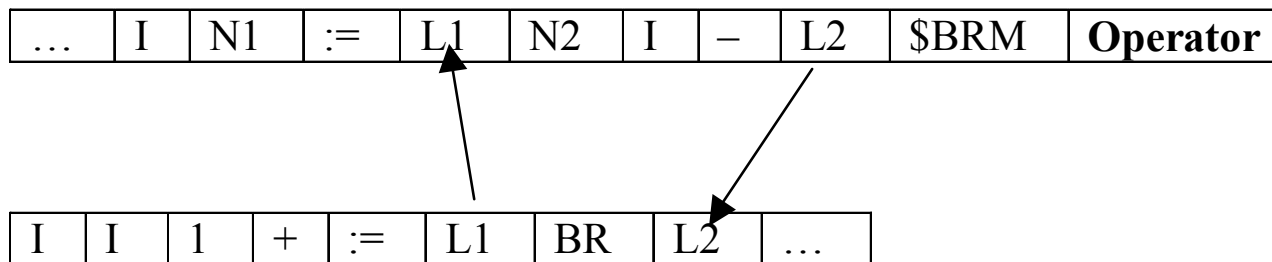
x1 x2 f \$CALL,

где x_1 и x_2 – аргументы, f – имя функции, \$CALL – команда передачи управления по адресу, определяемому именем функции. При этом предполагается, что мы заранее занесли в таблицу имен информацию о том, сколько и каких аргументов у функции f, а также ее адрес – индекс начала кода подпрограммы в массиве польской формы.

Циклы

FOR I=N1 TO N2 DO Operator

*I := N1;
L1: IF I > N2 THEN GOTO L2;
 Operator;
 I := I + 1;
 GOTO L1;
L2:*

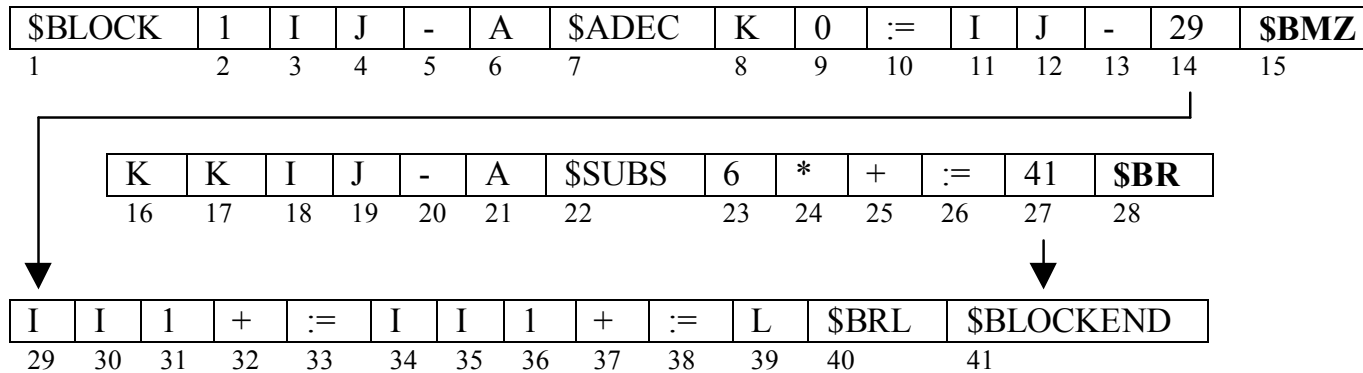


Пример

```

BEGIN
  INTEGER K;
  ARRAY A[1..I-J];
  K := 0;
  L: IF I > J THEN
      K := K + A[I-J]*6
  ELSE
  BEGIN
      I := I+1;
      I := I+1;
      GOTO L;
  END
END.

```



ТЕТРАДЫ

```
BEGIN
  INTEGER K;
  ARRAY A[1..I-J];
  K := 0;
  L: IF I>J THEN
      K := K+A[I-J]*6
  ELSE
  BEGIN
    I := I+1;
    I := I+1;
    GOTO L;
  END
END.
```

(1) \$BLOCK	(10) + K, T4, T5
(2) - I, J, T1	(11) := T5,, K
(3) \$BOUNDS 1, T1	(12) \$BR 18
(4) \$ADEC A	(13) + I, 1, T6
(5) := 0,, K	(14) := T6,, I
(6) - I, J, T2	(15) + I, 1, T7
(7) \$BMZ 13, T2	(16) := T7,, I
(8) - I, J, T3	(17) \$BRL L
(9) * A[T3], 6, T4 (???)	(18) \$BLOCKEND

Тетрады

Оператор	Операнды	Описание
\$BR	i	переход на i-ю тетраду
\$BZ (BP, BM)	i, P	переход на i-ю тетраду, если P=0 (P>0, P<0)
\$BG (BL, BE)	i, P1, P2	переход на i-ю тетраду, если P1>P2 (P1<P2, P1=P2)
\$BRL	P	переход на тетраду, номер которой задан в P-м элементе таблицы символов
\$BOUNDS	P1, P2	P1 и P2 описывают граничную пару массива
\$ADEC	P	Массив описан в P. Если размерность массива равна n, то этой тетраде должны предшествовать n операторов \$BOUNDS, задающих n граничных пар

\$AINDX I

\$AGET A, R

"A[1,2]+B[J]"

\$AINDX 1

\$AINDX 2

\$AGET A, T1

\$AINDX J

\$AGET B, T2

+ T1, T2, T3

Префиксная форма записи

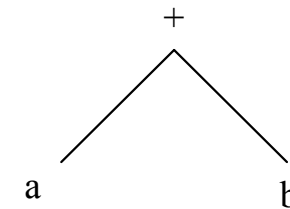
Определение префиксной формы записи (ПрФ):

- Если инфиксное выражение E представляет собой один операнд a , то ПрФ выражения E - это a .
- Если инфиксное выражение $E1@E2$, где $@$ - знак операции, а $E1$ и $E2$ - инфиксные выражения для операндов, то ПрФ этого выражения - это $@E1'E2'$, где $E1'$, $E2'$ - ПрФ выражений $E1$ и $E2$.
- Если (E) есть инфиксное выражение, то ПрФ этого выражения есть E .

Примеры

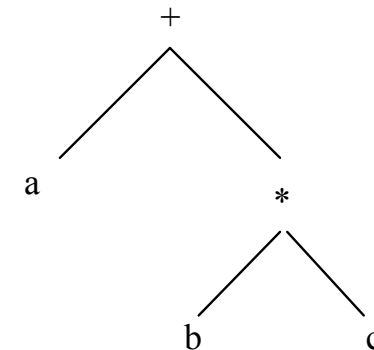
Пример 1. $E_{\text{инф}} = a + b$

- По определению ПрФ выражения $E1@E2$ - это $@E1'E2'$, где $E1', E2'$ - ПрФ выражений $E1$ и $E2$. ПрФ для $E1$ и $E2$ – это
 $E1' = a, E2' = b$
- Окончательно:
 $+ab$



Пример 2. $E_{\text{инф}} = a + b * c$

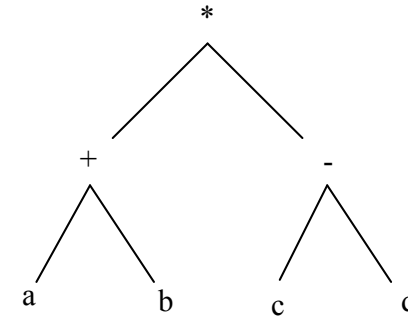
- По определению ПрФ выражения $E1@E2$ - это $@E1'E2'$, где $E1', E2'$ - ПрФ выражений $E1$ и $E2$. ПрФ для $E1$ и $E2$ – это
 $E1' = a, E2' = *bc$
- Окончательно:
 $+a*bc$



Примеры

Пример 3. $E_{инф} = (a + b) * (c - d)$

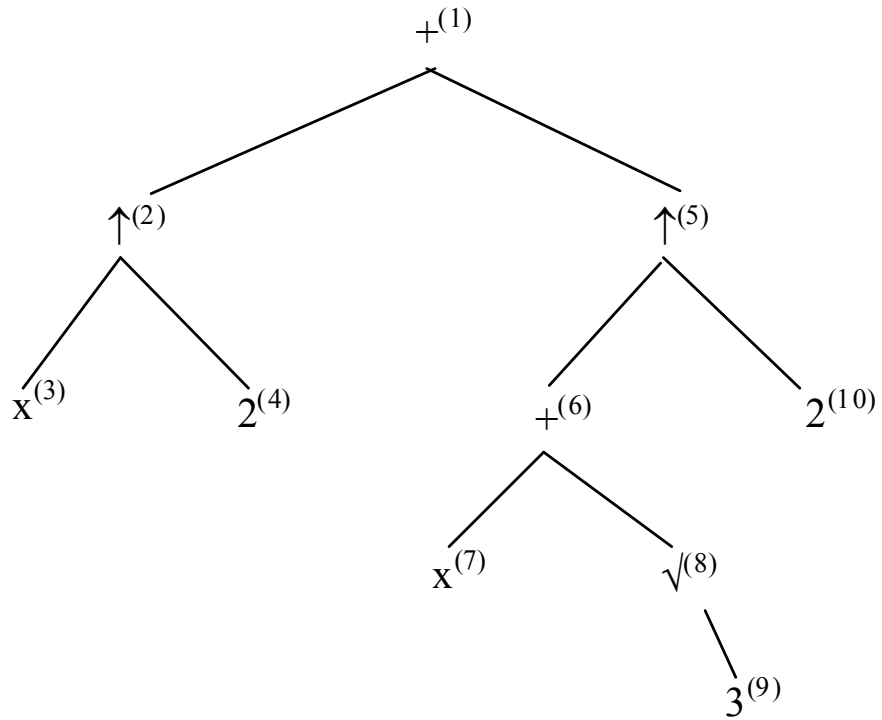
- Представляем E в виде $E1 * E2$, где $E1 = (a + b)$, $E2 = (c - d)$.
- По определению ПрФ выражения $E1 @ E2$ - это $@E1'E2'$, где $E1', E2'$ - ПрФ выражений E1 и E2. ПрФ для E1 и E2 – это $E1' = +ab$, $E2' = -cd$
- Окончательно:
*+ab-cd



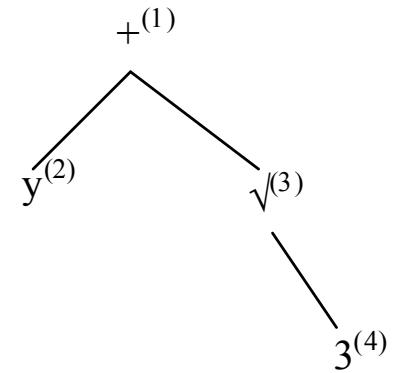
Пример 4. $E_{инф} = \log\left(y + \sqrt{y^2 - b / \sin x}\right)$

$E_{преф} = \log + y \sqrt{- \uparrow y^2 / b \sin x}$

Примеры



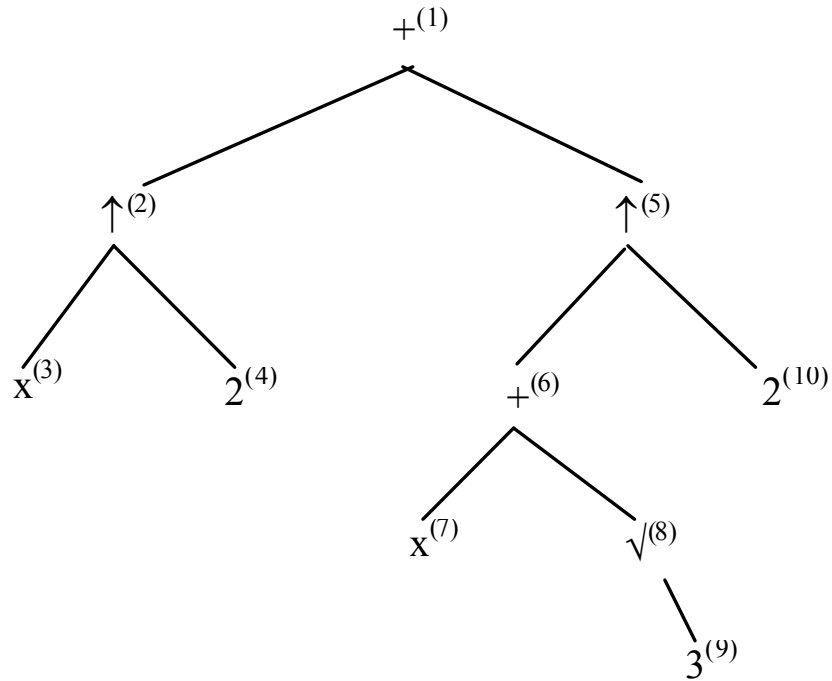
$$E_{\text{инф}} = x^2 + (x + \sqrt{3})^2$$



$$E_{\text{инф}} = y + \sqrt{3}$$

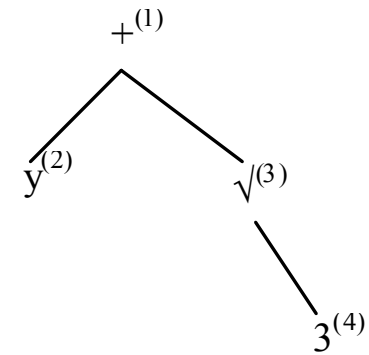
Примеры

$$E_{\text{инф}} = x^2 + (x + \sqrt{3})^2$$



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
+	↑	x	2	↑	+	x	√	3	2

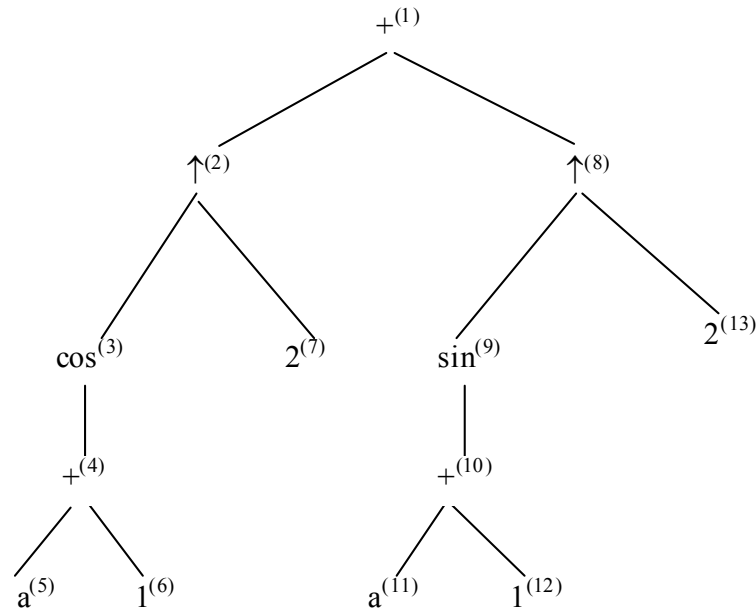
$$E_{\text{инф}} = y + \sqrt{3}$$



1	2	3	4
+	y	√	3

Примеры

Пример 6. $E_{\text{инф}} = \cos^2(a+1) + \sin^2(a+1)$



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
+	↑	cos	+	a	1	2	↑	sin	+	a	1	2

Основная теорема префиксной формы записи

Последовательность символов S является правильно построенной префиксной формой, если и только если:

1. $\text{ранг}(S) = -1$
2. $\text{ранг}(\text{последовательности слева от } S) \geq 0$

Причем считается, что:

$\text{ранг}(\text{оператора}) = \text{вес}(\text{оператора}) - 1,$

$\text{ранг}(\text{пустой последовательности}) = 0,$

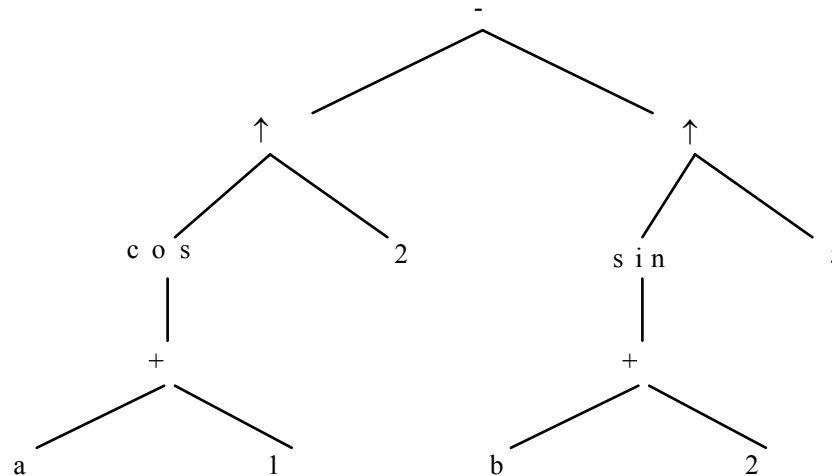
$\text{ранг}(n\text{-го символа}) = n - 1,$

$\text{ранг}(\text{переменной}) = \text{ранг}(\text{константы}) = -1,$

$\text{ранг}(S1 \text{ соединенной с } S2) = \text{ранг}(S1) + \text{ранг}(S2).$

Пример

Пример 7. $E_{инф} = \cos^2(a+1) - \sin^5(b+2)$



№	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
Симв	-	↑	cos	+	a	1	2	↑	sin	+	b	2	5
Ранг	1	1	0	1	-1	-1	-1	1	0	1	-1	-1	-1

Суммарный ранг равен -1. Для нахождения **границы терма**, образованного, например, оператором cos, начнем суммировать ранги, начиная с этого оператора. Мы остановимся в позиции № 6. Таким образом, граница терма - с 3 по 6 позиции (cos + a 1).

Вычисление префиксной формы записи

1. Прочитать очередной символ входной цепочки R.
 2. Если входной символ - оператор, то занести его в стек
 3. Если входной символ - операнд, то:
 - 3.1. Отыскать в стеке последний оператор OP.
 - 3.2. Если этому оператору хватает операндов (тех, что находятся в стеке после OP плюс текущий операнд R), то извлечь из стека оператор OP, соответствующие операнды вместе с R и выполнить операцию. Результат поместить в стек. Вернуться к п.3.1.
- иначе поместить символ R в стек.
4. Вернуться к П1.

Необходим стек, умеющий хранить как вычисляемые значения, так и операторы.

№	Вход	Текущий символ R	Стек
1	*+ab-cd		#
2	+ab-cd	*	#*
3	ab-cd	+	#*,+
4	b-cd	a	#*,+,a
5	-cd	b	#*, (a+b)
6	cd	-	#*, (a+b), -
7	d	c	#*, (a+b), -, c
8		d	#*(a+b), (c-d)
9			##(a+b)*(c-d)